

TRAVAUX PRATIQUES 1 : ANGLES ORIENTÉS -22-09-10-
Première S1, 2010-2011, Y. Angeli

Ce TP sera réalisé sous le logiciel libre *Geogebra*.

Dans le plan munis d'un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$, un angle orienté est la donnée d'un couples de vecteurs non-nuls $(\vec{u}; \vec{v})$. (l'ordre est important).
Une mesure (on verra qu'il en existe plusieurs) d'un angle orienté $(\vec{u}; \vec{v})$ en radians est donnée par la longueur de l'arc orienté \widehat{AOB} (tourner dans le sens inverse des aiguilles d'une montre) où A est l'image de O par la translation de vecteur unitaire $\frac{1}{\|\vec{u}\|}\vec{u}$ et B l'image de O par la translation de vecteur $\frac{1}{\|\vec{v}\|}\vec{v}$.

EXERCICE 1. ANGLE ORIENTÉ ENTRE DEUX VECTEURS

1. Lancer *geogebra*, afficher la grille et appeler O l'origine du repère (renommer ?). Tracer le cercle trigonométrique (cercle de centre O et de rayon 1), et masquer son étiquette.
2. Hors du cercle, définir un vecteur u . Renommer $U1$ son origine et $U2$ son extrémité. Dans la ligne de saisie, définir le vecteur unitaire U de même sens et même direction que u . Masquer $U1$ et $U2$.
3. Définir de façon analogue un vecteur v , ainsi que $V1, V2$ et V .
4. Construire le A et B comme dans la définition.
5. Représenter l'arc \widehat{AOB} en rouge et le renommer AOB .
 Quelles sont les longueurs possibles de cet arc lorsque les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires?
 Par le calcul donner les valeurs exactes
 Définir dans la ligne de saisie le nombre $coeff = AOB/\pi$. Cela confirme-t-il votre résultat?
6. Quelles sont les longueurs possibles de cet arc lorsque les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux?
 Valeurs exactes?
7. Trouver une condition nécessaire et suffisante sur la longueur de l'arc et suffisante pour que l'un des angles entre les droites $(U1U2)$ et $(V1V2)$ soit de 45 degrés.

EXERCICE 2. RELATION DE CHASLES

1. Définir un vecteur w et construire $W1$, $W2$ et W , ainsi que le point C image de O par la translation de vecteur W .
 2. Faire coïncider les origines des trois vecteurs, et s'arranger pour que les angles entre chacuns d'entre eux soient assez petits. Les extrémités $U2$, $V2$ et $W2$ doivent apparaître dans cet ordre en tournant dans le sens trigo.
 3. Définir les arc \widehat{BOC} et \widehat{AOC} . Définir le nombre $somme = AOB + BOC$.
 4. Qu'observe-t-on ?
 5. Conjecturer la suite de l'égalité $(\vec{u}; \vec{v}) + (\vec{v}; \vec{w}) = \dots$
 6. Bouger l'extrémité $W2$ de sorte que l'angle avec v soit important. Que peut-on observer ?
- Quelle est la différence entre le nombre $somme$ et la longueur de AOC ? Justifier.

Afin que la relation $(\vec{u}; \vec{v}) + (\vec{v}; \vec{w}) = (\vec{u}; \vec{w})$ soit toujours vraie, on dit que l'ensemble des mesures de l'angle $(\vec{u}; \vec{v})$ est donné par $m + 2k\pi$ où $k \in \mathbb{Z}$ et m est une mesure particulière de l'angle. On définit la mesure principale d'un angle orienté comme la seule de ses mesures appartenant à l'intervalle $] - \pi; \pi]$.

EXERCICE 3. MESURE PRINCIPALE

1. Masquer w , $W1$, $W2$, C , AOC et BOC .
2. Lorsque $AOB \leq \pi$, quelle est la mesure principale de $(\vec{u}; \vec{v})$ en fonction de AOB ?
3. Lorsque $AOB > \pi$, quelle est la mesure principale de $(\vec{u}; \vec{v})$ en fonction de AOB ?
4. Quelle relation existe-t-il entre $(\vec{u}; \vec{v})$ et $(\vec{v}; \vec{u})$?
5. En utilisant une instruction conditionnelle :

$Si[condition, consequence, consequence\ sinon]$

définir le nombre mes qui donne la mesure principale de $(\vec{u}; \vec{v})$.